

PICK UP CYLINDER

PPR Series

특징

- 공압 구동형 회전 기능을 갖춘 소형 픽업 실린더
- 전자부품 및 반도체 칩 등의 소형부품의 흡착 및 회전을 필요로 하는 Pick & Place System에 적용
- Slim Type으로 소형화, 경량화, 범용화 실현
- 외부 Stopper 장착으로 회전각도의 Backlash 최소화 실현
- 회전감지용 Auto Switch 장착 가능



주문형식

PPR 10 - 90 - A2N L S

① ② ③ ④ ⑤ ⑥

① 기본형식

② 실린더경

기 호	실린더경(mm)
10	10
13	13

③ 회전각도

기 호	회전각도(°)
90	90
180	180

⑤ Auto Switch 배선 길이

기 호	배선 길이
무기호	1M
L	3M

⑥ Auto Switch 수량

기 호	수 량
무기호	2개
S	1개

* PPR10 제품은 1개의 센서만 장착 가능합니다.

④ Auto Switch 사양

기 호	Switch 종류	배 선		부하전압		부하전류		보호등급	동작시간
		배선방식	배선방향	AC	DC	AC	DC		
무기호	Auto Switch 없음								
A2C	자기감지 유접점	2선식	횡취출	100V	24V	5~20mA	5~40mA	IP 67	1ms
A2N	자기감지 유접점	2선식	횡취출	100V	24V	5~20mA	5~40mA	IP 67	1ms
A2V	자기감지 유접점	2선식	종취출	100V	24V	5~20mA	5~40mA	IP 67	1ms
B2	자기감지 무접점	3선식	횡취출	-	24V (5~28V)	-	50mA 이하	IP 67	1ms
B2B	자기감지 무접점	2선식	횡취출	-	24V (10~28V)	-	50mA 이하	IP 67	1ms
B3B	자기감지 무접점	2선식	종취출	-	24V (10~28V)	-	50mA 이하	IP 67	1ms
B3C	자기감지 무접점	3선식	종취출	-	24V (5~28V)	-	50mA 이하	IP 67	1ms

* 종취출 배선방향 센서 적용 시, 외부 돌출에 주의 바랍니다. (Auto Switch 기술자료 참조)

사 양

형 식	PPR10	PPR13
실린더경(mm)	10	13
회전각도(°)	90, 180	
회전부이론토크(kgf·cm)	0.17×P	0.4×P
P: 사용공기압(kgf/cm ²)		
배관접속구	M3	M5
본체중량(kgf)	0.065	0.19
충격완충행정(mm)	2	2
사용유체	청정공기 주1)	
사용압력(kgf/cm ²)	3.5 ~ 7 주2) (보증 내압력 : 10.5) 주3)	
사용유효	불필요 (급유시 터어빈오일 1종 ISOVG 32)	
사용온도(°C)	5 ~ 60	
작동방식	복동형	
회전정도(°)	± 0.5	

주1) 청정공기 : 3~10μm의 여과도를 거친 99.9%의 액상유분 및 과포화 수분 0.3%의 고형물질을 함유하는 청정도의 공기

주2) 3.5kgf/cm²이하의 압력으로 사용시 정상 작동하지 않을 수 있습니다. 반드시 사용압력을 준수하여 주십시오.

주3) 보증 내압력 : 무부하 상태로 1분간 상가압력을 가압했을때 부품에 이상이 발생되지 않는 압력

PICK UP

PPU-B

PPU-CV

PPU-H

PPU-S

PPU-F

PPU-D

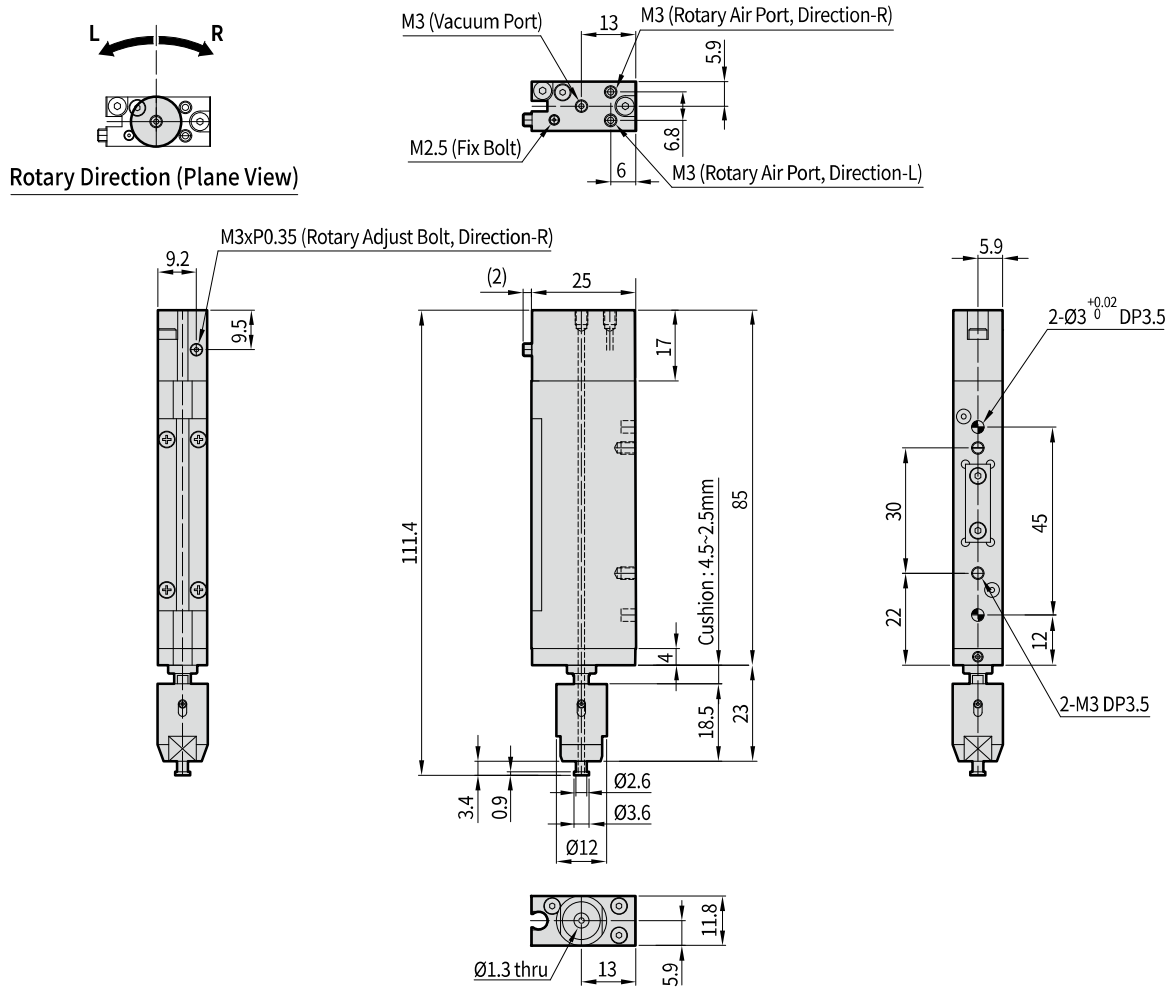
PPC

PPR

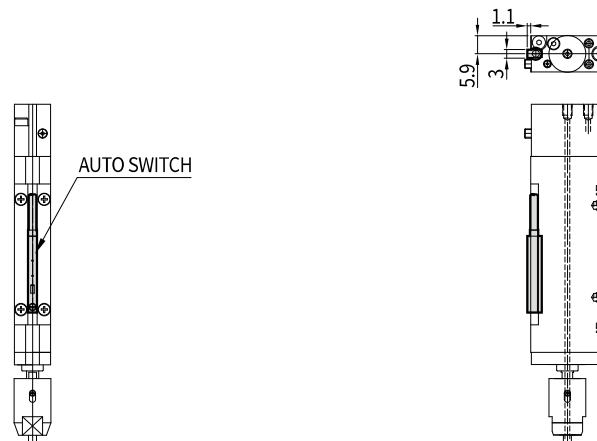
PPRL

PPRM

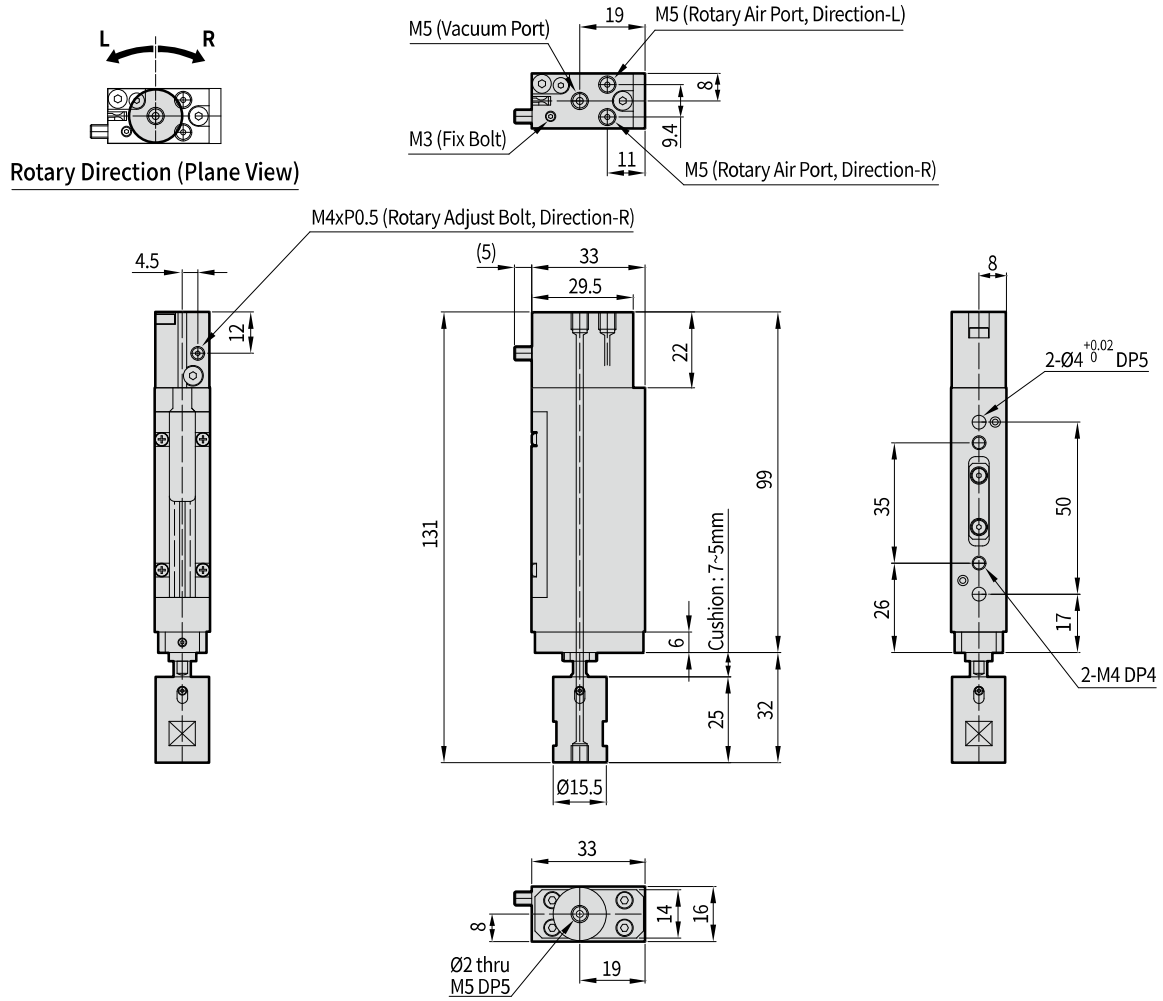
PPR10



PPR10 Auto Switch 장착 예



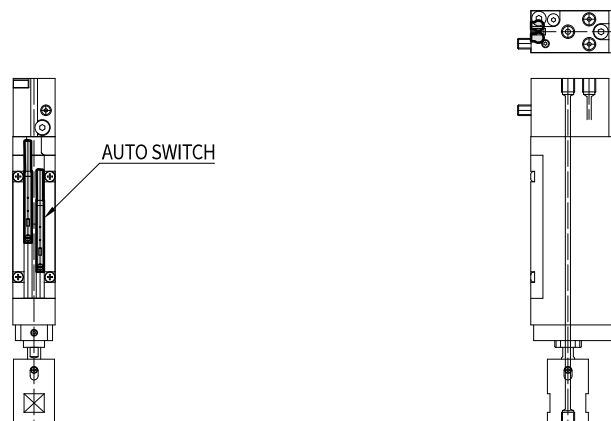
PPR13



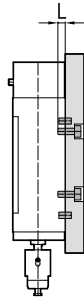
PICK UP

PPU-B
PPU-CV
PPU-H
PPU-S
PPU-F
PPU-D
PPC
PPR
PPRL
PPRM

PPR13 Auto Switch 장착 예

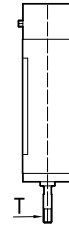


1. 실린더 몸체 탭 취부형



사 양	사용볼트	적정 체결 토오크 (kgf·cm)	최대나사깊이 L (mm)
PPR10	M3×P0.5	11	3.5
PPR13	M4×P0.7	25	4

2. 컨넥터 조립부



사 양	사용볼트	적정 체결 토오크 (kgf·cm)
PPR10	M4×P0.7	25
PPR13	M5×P0.8	51